

Groupe de travail

Robotique Interactive

Axe : DataSense – Corresp.: Laurence Devillers laurence.devillers@limsi.fr,
Jean-Claude Martin martin@limsi.fr

Objectifs

- Créer une communauté sur la robotique interactive à Paris-Saclay : **Interaction verbale/non verbale/physique Humain-Robot (HR)**
- Regrouper des spécialistes qui ne sont pas tous roboticiens : Inclure des disciplines travaillant sur la modélisation de l'interaction (IA, perception, reconnaissance des formes, synthèse) à partir de corpus de données mais aussi sur les théories en psychologie, sciences sociales et cognitives, l'ergonomie et les usages, Aborder un volet éthique
- Membres : LIMSI, ENSTA, CEA, Télécom SudParis, Télécom ParisTech, Télécom Ecole de Management, Université Paris-Sud, Université de Versailles et St Quentin en Yvelines, Université d'Evry - Val d'Essonne, CERDI – Faculté Jean Monnet - UPSud

Thématiques

- **Dimensions affectives et sociales dans les interactions parlées H-R -Dialogue - Agents Virtuels/Emotion - Réalité virtuelle** (LIMSI-CNRS)
Robotique et vision – (ENSTA) **Audio, Acoustique et Ondes - Groupe Multimedia** (LTCI-Télécom ParisTech)
Robotique interactive (LISV-UVSQ) **Assistance et interaction** (LISV-UVSQ) **Robotique et santé - Robotique interactive** (CEA-LIST)
Intermedia (Télécom SudParis) **HANDS - HANDicap et Santé** (IBISC-Univ. Evry)
- **Sociologie, Psychologie et Ergonomie** (Télécom ParisTech - Institut Interdisciplinaire de l'Innovation (I3)) **Equipe UCOTIC** (Télécom Ecole de Management) **Droits des robots - CERDI** (Faculté Jean Monnet UPSud)

Projets et conférences organisées par les membres du GT

- Projet PSPC OSEO ROMEO2 : LIMSI-CNRS, ENSTA, CEA, UVSQ, Télécom ParisTech : assistance aux personnes dépendantes
- Projet IDF Handicap Autisme : ENSTA, LIMSI-CNRS, STAPS
- Projet DIGITEO Interaction Haptique et sociale pour la rééducation : CEA, LIMSI-CNRS, ENSTA
- Projet EU FP7 CompanionAble : Télécom SudParis, Télécom Ecole de Management
- Projet ANR QuoVadis : Télécom SudParis – IBISC (Evry) : sécurité
- Projet ISN Te2R Traces, explications et responsabilité du robot : LIMSI-CNRS – CERDI
- Projet ISN Stimulation et attachement en interaction Humain-Robot : LIMSI-CNRS – Télécom ParisTech (I3)
- **Seventh International Conference on Social Robotics**
Oct 2015 – Paris – Comité d'organisation ENSTA – LIMSI-CNRS



Colloque commun

La robotique interactive à Paris-Saclay

E3-ROBOTIC : Expérimentation/Evaluation/Ethique et usages en ROBOTique InteraCtive

Recherches, démos, collaborations, défis, projets, industriels en robotique interactive

Date : 20 Mai 2016 - Lieu: ENSTA - Palaiseau